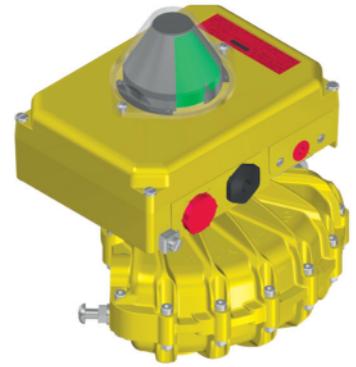


# KINETROL-EL-Stellungsregler

Wir empfehlen dem Stellungsregler einen Luftfilter/Trockner mit der Kapazität von min. 170L/min zur Aufbereitung der Arbeitsluft vorzuschalten.



## Allgemeine Daten

Hilfsenergie	: Instrumentenluft norm. 5,5bar (min. 3,5bar, max. 7,0bar), trocken, öl- und staubfrei	
Stellsignal	: 4-20mA oder split-range, 7-9V DC	
Bewegungsverlauf	: drehend	
Nenn Drehwinkel	: 0°- 90°	
Wirkungssinn	: direkt oder reverse (umstellbar)*	*) Definition für Regelgeräte
Hysterese	: ≤0,7% des Nennhubes	1) bei doppelwirkenden Antrieben
Linearität	: ≤1,0% des Nennhubes	a) direkt = normal = Hahn schliesst bei steigendem Signal
Ansprechspanne	: ≤0,1mA	b) reverse = umgekehrt = umgekehrt
Umkehrspanne	: ≤0,1mA	
Wiederholgenauigkeit	: ≤0,7% des Nennhubes	2) bei einfachwirkende Antrieben
Betriebstemperatur	: -20°C bis +70°C	a) Sicherheitsstellung direkt = AUF (Ö)
Schutzart	: IP 65	b) Sicherheitsstellung reverse = ZU (S)
Luftverbrauch	: 17L/min	
Gewicht	: 2,95kg	

## Vorteile

- zuverlässige und kompakte Regelung für Schwenkantriebe
- Zweidrahtbetrieb über Einheitssignal
- robustes Metallgehäuse der Schutzart IP 65
- visuelle Stellungsanzeige
- direkte Montage auf einen KINETROL-Schwenkantrieb (Gr. 12 bis 15 mittels Adapterplatte SP 1609)
- Wirkungssinn direkt/reverse umstellbar
- in einem nichtflüchtigen Speicherbaustein sind 11 verschiedene Kennlinien vorprogrammiert, *Werkseinstellung = linear*
- die übrigen 10 Kennlinien (proportional bzw. umgekehrt-proportional) sind über Taster einstellbar
- Endlagen, split-range-Betrieb und Dämpfung sind ebenfalls über Taster einfach einstellbar
- bei Irrtümern oder Fehlern kann mit Tastendruck auf die ursprüngliche Werkseinstellung zurückgeschaltet werden
- Option: stufenlos potentialfreie Stellungsrückmeldung innerhalb des Gehäuses
- Option: zwei Endschalter innerhalb des Gehäuses
- Option: autonome Ausführung, Anschlussbild nach VDI/VDE3845

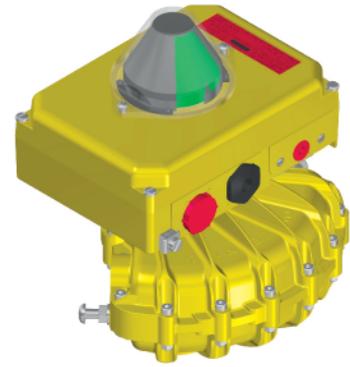
## Beschreibung

Der digitale KINETROL-Stellungsregler der EL-Serie ist mikroprozessorgesteuert und wurde speziell für die pneum. Schwenkantriebe von KINETROL entwickelt. Der digitale Stellungsregler kann sowohl linear arbeiten, d.h. der Stellungsregler bewirkt einen Arbeitswinkel von 0°- 90° linear zum Eingangssignal von 4-20mA (Grundstellung), als auch mittels der über Tastendruck wählbaren proportionalen Kennlinien der Regelcharakteristik einer Armatur leicht angepasst werden. Der Betrieb des digitalen Stellungsreglers über das Einheitssignal von 4-20mA. Die Einstellung bzw. Abstimmung des digitalen Stellungsreglers erfolgt einfach und schnell über drei Taster. Die Auswahl der einzustellenden Parameter wird über LED's angezeigt. Der Stellungsregler verfügt über eine automatische Endlageneinstellung in Abhängigkeit zu den Endanschlägen eines Antriebes bzw. Ventiles. Er arbeitet ohne jede Drift im Bereich von 3,5 bis 7,0bar Zuluft. Die Umkehr der Bewegungsrichtung kann intern unkompliziert und ohne zusätzliche Teile erfolgen. Der Pneumatikteil ist innerhalb des Gehäuses gegen den elektrischen Teil abgedichtet. Die komplette Schaltung ist in einem kompakten Gussgehäuse der Schutzart IP 65 untergebracht, Anschlussklemmen sind nach Abheben des Deckels frei zugänglich. Der digitale Stellungsregler wird direkt auf die entspr. KINETROL-Schwenkantriebe aufgebaut und benötigt in den meisten Fällen keinerlei aussenliegende Verrohrung mit den Antrieben. Ein Stellungsanzeiger ist standardmäßig vorhanden.



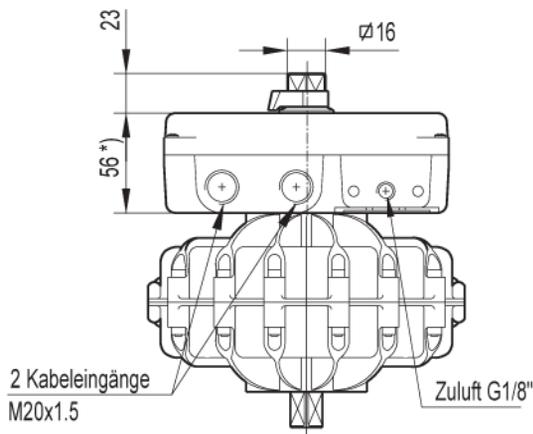
# KINETROL-EL-Stellungsregler

Wir empfehlen dem Stellungsregler einen Luftfilter/Trockner mit der Kapazität von min. 170L/min zur Aufbereitung der Arbeitsluft vorzuschalten.



KINETROL  
Digitaler EL-Stellungsregler

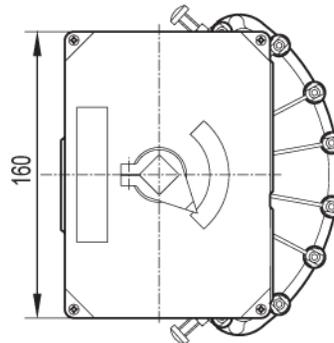
## Abmessungen



### \*) Vermerk

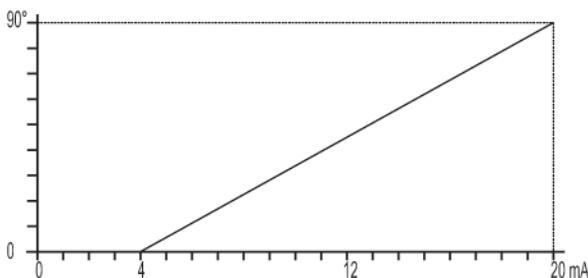
Rechtsdrehend (im Uhrzeigersinn) und linksdrehend (gegen den Uhrzeigersinn) versteht sich in der Draufsicht gesehen.

\*) = Abmessungen des EL-Stellungsregler direkt montiert auf die Antriebsgrößen 05 bis 10. Bei den Antriebsgrößen 12, 14 und 15 wird der Zwischenflansch SP1609 zwischen EL-Stellungsregler und Antrieb montiert. Die Zwischenflanschhöhe muss zur Gehäusehöhe addiert werden.

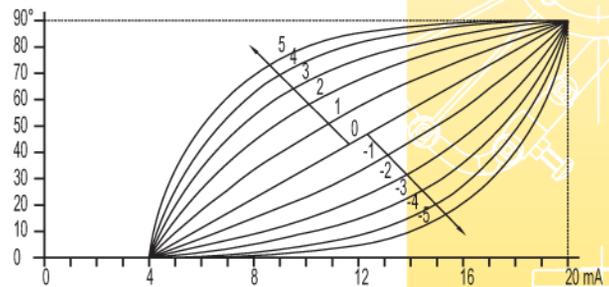


## Kennlinien

Kennlinie in der Grundeinstellung des digitalen Stellungsreglers



Mögliche (nicht-lineare) Kennlinien für den digitalen Stellungsregler



## Bestell-Code

<p>Antriebsgrösse 05 07</p> <p>3 = DIN-Antrieb 4 = Standard-Antrieb</p>	<p>optional: F - DIN-Federschlusseinheit</p> <p><b>Bauart</b></p> <p>0 = ohne Antrieb 4 = Antrieb + EL linksdrehend *) 7 = Antrieb + EL rechtsdrehend *)</p>	<p>0 = ohne Federschlusseinheit 2 = Federschlusseinheit rechtsdrehend 3 = Federschlusseinheit linksdrehend 4 = Stellungsregler linksdrehend 7 = Stellungsregler rechtsdrehend</p>	<p><b>Kennung</b></p> <p><b>EL</b></p> <p>0 = ohne Endschalter 1 = zwei V3 NAMUR-Initiatoren 4 = zwei V3 mech. Endschalter N = 5 - 30V DC Näherungsschalter</p>	<p><b>stufenlose Stellungs-rückmeldung</b></p> <p>0 = ohne Stellungs-rückmeldung 1 = mit Stellungs-rückmeldung 2 = mit ATEX-Zulassung, ohne Stellungs-rückmeldung 5 = mit ATEX-Zulassung, mit Stellungs-rückmeldung</p>	<p><b>Ausführung</b></p> <p>M = Monitor</p> <p>0 = Standard N = VDI/VDE 3845</p>
---	--	---	---	---	--

